

Max-plus algebra

Monika Molnárová

Technická univerzita Košice

`monika.molnarova@tuke.sk`

Obsah

- 1 Riadenie výrobnjej linky
 - Model výrobnjej linky z hľadiska ukončenia projektu
 - Min-plus algebra
 - Kritický diagram
 - Konjugácia

- 2 Dopravný systém
 - Model dopravného systému
 - Úloha dosiahnuteľnosti dopravného spojenia

Súčin matic v min-plus algebre

Definícia

Nech $A \in \mathbb{R}^*(m, r)$ a $B \in \mathbb{R}^*(r, n)$. **Súčinom matic A a B** nazývame maticu $C \in \mathbb{R}^*(m, n)$, $C = (c_{ij})$, pre ktorú

$$c_{ij} = a_{i1} \otimes' b_{1j} \oplus' a_{i2} \otimes' b_{2j} \oplus' \dots \oplus' a_{ir} \otimes' b_{rj} = \sum_k^{\oplus'} a_{ik} \otimes' b_{kj},$$

pre $i = 1, 2, \dots, m$, $j = 1, 2, \dots, n$.

Zápis: $C = A \otimes' B$

Príklad:

$$A \otimes' B = \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 3 & 2 & 0 \end{pmatrix} \otimes' \begin{pmatrix} 5 & 4 & 1 \\ 1 & 3 & -1 \\ 0 & 2 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & c_{13} \\ c_{21} & c_{22} & c_{23} \end{pmatrix}$$

$$c_{12} = 2 \otimes' 4 \oplus' 0 \otimes' 3 \oplus' (-1) \otimes' 2 = \min\{2 + 4, 0 + 3, -1 + 2\} = 1$$

Jednotková matica v min-plus algebre

Definícia

Štvorcovú maticu $E' \in \mathbb{R}^{*'}(n, n)$, $E' = (\bar{\epsilon}_{ij})$ nazývame **jednotkovou maticou**, ak pre $i, j = 1, 2, \dots, n$

$$\bar{\epsilon}_{ij} = \begin{cases} \epsilon' & \text{pre } i \neq j \\ 0 & \text{pre } i = j \end{cases}$$

Príklad:

$$E' = \begin{pmatrix} 0 & \epsilon' & \epsilon' \\ \epsilon' & 0 & \epsilon' \\ \epsilon' & \epsilon' & 0 \end{pmatrix}$$

Mocnina matice v min-plus algebre

Definícia

Nech $A \in \mathbb{R}^{*'}(n, n)$. Nech $p \in \mathbb{N}$. p -tou mocninou matice A nazývame maticu $A^{[p]}$

$$A^{[p]} = \begin{cases} E' & p = 0 \\ A \otimes' A^{[p-1]} & p = 1, 2, \dots \end{cases}$$

Zápis: $A^{[p]} = (a_{ij}^{[p]})$

Príklad:

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ \varepsilon' & 4 \end{pmatrix}^{[3]} &= \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ \varepsilon' & 4 \end{pmatrix} \otimes' \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ \varepsilon' & 4 \end{pmatrix}^{[2]} = \\ &= \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ \varepsilon' & 4 \end{pmatrix} \otimes' \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ \varepsilon' & 8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 1 \\ \varepsilon' & 12 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Formalizácia zápisu - rekurzívny zostupný popis DDS

Rekurzívny zostupný popis systému pozostávajúci z n strojov v min-plus algebre:

$$y_i(r) = y_1(r+1) \otimes' \bar{a}_{i1} \oplus' y_2(r+1) \otimes' \bar{a}_{i2} \oplus' \dots \oplus' y_n(r+1) \otimes' \bar{a}_{in}$$

Maticový zápis:

$$y(r) = A' \otimes' y(r+1) = (-A)^T \otimes' y(r+1)$$

Aplikácia - výrobná linka - Príklad

Príklad:

Majme výrobnú linku pozostávajúcu zo 4 strojov, ktorú sme predstavili v predošlých príkladoch. Nech A je matica prechodu daného DDS, resp. $x(5)$ časy ukončenia projektu, ak výrobný proces začne na všetkých strojoch v čase nula

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 4 & \varepsilon & 8 \\ 2 & 5 & 2 & \varepsilon \\ 4 & 6 & 3 & 4 \\ \varepsilon & 3 & 0 & 6 \end{pmatrix} \quad x(5) = \begin{pmatrix} 32 \\ 28 \\ 30 \\ 30 \end{pmatrix}$$

Aký výpadok pri jednotlivých strojoch môžeme tolerovať pri 4-tom pracovnom úkone, aby sme dodržali časy $x(5)$ ukončenia projektu?

Aplikácia - výrobná linka - Príklad

Riešenie:

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 4 & \varepsilon & 8 \\ 2 & 5 & 2 & \varepsilon \\ 4 & 6 & 3 & 4 \\ \varepsilon & 3 & 0 & 6 \end{pmatrix} \quad A' = (-A)^T = \begin{pmatrix} -3 & -2 & -4 & \varepsilon' \\ -4 & -5 & -6 & -3 \\ \varepsilon' & -2 & -3 & 0 \\ -8 & \varepsilon' & -4 & -6 \end{pmatrix}$$

$$y(r) = A' \otimes' y(r+1)$$

Aplikácia - výrobná linka - Príklad

Riešenie:

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 4 & \varepsilon & 8 \\ 2 & 5 & 2 & \varepsilon \\ 4 & 6 & 3 & 4 \\ \varepsilon & 3 & 0 & 6 \end{pmatrix} \quad A' = (-A)^T = \begin{pmatrix} -3 & -2 & -4 & \varepsilon' \\ -4 & -5 & -6 & -3 \\ \varepsilon' & -2 & -3 & 0 \\ -8 & \varepsilon' & -4 & -6 \end{pmatrix}$$

$$y(r) = A' \otimes' y(r+1)$$

Ak $y(5) = x(5)$

Aplikácia - výrobná linka - Príklad

Riešenie:

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 4 & \varepsilon & 8 \\ 2 & 5 & 2 & \varepsilon \\ 4 & 6 & 3 & 4 \\ \varepsilon & 3 & 0 & 6 \end{pmatrix} \quad A' = (-A)^T = \begin{pmatrix} -3 & -2 & -4 & \varepsilon' \\ -4 & -5 & -6 & -3 \\ \varepsilon' & -2 & -3 & 0 \\ -8 & \varepsilon' & -4 & -6 \end{pmatrix}$$

$$y(r) = A' \otimes' y(r+1)$$

Ak $y(5) = x(5)$

$$y(4) = A' \otimes' y(5) = A' \otimes' \begin{pmatrix} 32 \\ 28 \\ 30 \\ 30 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 26 \\ 23 \\ 26 \\ 24 \end{pmatrix}$$

Aplikácia - výrobná linka - Príklad

Porovnaním najneskorších časov ukončenia 4-tej etapy $y(4)$ a najskorších časov ukončenia 4-tej etapy $x(4)$ zistíme

$$y(4) = \begin{pmatrix} 26 \\ 23 \\ 26 \\ 24 \end{pmatrix} \quad x(4) = \begin{pmatrix} 26 \\ 22 \\ 24 \\ 24 \end{pmatrix}$$

- na 1. stroji je najskorší a najneskorší čas ukončenia 4-ej etapy totožný, t.j. žiaden sklz si nemôžeme dovoliť
- na 2. stroji je najskorší čas o 1 č.j. menší ako najneskorší čas ukončenia 4-ej etapy, t.j. môžeme si dovoliť sklz si 1 č.j.
- na 3. stroji si môžeme dovoliť sklz 2 č.j.
- na 4. stroji si žiaden sklz nemôžeme dovoliť

Zostupný stavový orbit

Definícia

Majme DDS s maticou prechodu $A \in \mathbb{R}^*(n, n)$ a vektor $y \in F(n, 1)$. Postupnosť stavov $y(p+1) = y$, $y(p) = A' \otimes' y$, $y(p-1) = (A')^{[2]} \otimes' y$, ..., $y(1) = (A')^{[p]} \otimes' y$ nazývame **$(p+1)$ -stavový zostupný orbit založený na vektore y .**

Pre modelový systém z predchádzajúceho príkladu 5-stavový zostupný orbit má tvar:

$$y(5), \quad y(4), \quad y(3), \quad y(2), \quad y(1)$$

$$\begin{pmatrix} 32 \\ 28 \\ 30 \\ 30 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 26 \\ 23 \\ 26 \\ 24 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 21 \\ 18 \\ 21 \\ 18 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 16 \\ 13 \\ 16 \\ 12 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 11 \\ 8 \\ 11 \\ 6 \end{pmatrix}$$

Kritické stavy

Definícia

Nech DDS je daný maticou prechodu $A \in \mathbb{R}^*(n, n)$. Ak existuje $r \in \{1, 2, \dots\}$ pre ľubovoľné $i \in \{1, 2, \dots, n\}$ také, že sa najskorší čas ukončenia cyklu $x_i(r)$ a najneskorší čas ukončenia cyklu $y_i(r)$ rovnajú

$$x_i(r) = y_i(r), \quad (2)$$

tak $x_i(r)$ nazývame **kritickým stavom**.

Kritické stavy - Príklad

Kritické stavy modelového systému:

$$x(r) : \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 3 \\ 6 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 14 \\ 10 \\ 11 \\ 12 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 20 \\ 16 \\ 18 \\ 18 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 26 \\ 22 \\ 24 \\ 24 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 32 \\ 28 \\ 30 \\ 30 \end{pmatrix}$$

$$y(r) : \begin{pmatrix} 11 \\ 8 \\ 11 \\ 6 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 16 \\ 13 \\ 16 \\ 12 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 21 \\ 18 \\ 21 \\ 18 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 26 \\ 23 \\ 26 \\ 24 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 32 \\ 28 \\ 30 \\ 30 \end{pmatrix}$$

Kriticky spojené stavy

$\forall i, j, r$ musí nastať jeden z prípadov:

$$\begin{aligned} x_i(r+1) &> a_{ij} + x_j(r) \\ &= a_{ij} + x_j(r) \end{aligned}$$

Definícia

Kritické stavy $x_i(r+1)$ a $x_j(r)$, pre ktoré

$$x_i(r+1) = a_{ij} + x_j(r), \quad (3)$$

nazývame **kriticky spojené**.

$$x(r) : \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 3 \\ 6 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 14 \\ 10 \\ 11 \\ 12 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 20 \\ 16 \\ 18 \\ 18 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 26 \\ 22 \\ 24 \\ 24 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 32 \\ 28 \\ 30 \\ 30 \end{pmatrix}$$

Kritický diagram

Definícia

Ak spojíme vo vzostupnom orbite každé dva kriticky spojené kritické stavy, dostaneme **kritický diagram**.

Poznámka: Kritický diagram ukazuje, ako malý sklz kritického stavu vyvolá sklz nasledujúcich kritických stavov.

Algoritmus vytvorenia kritického diagramu

- 1 zostrojíme n -rozmerný vektor $x(1)$ na základe vstupnej matice prechodu A rádu n a vstupného n -rozmerného vektora t časov spustenia výroby na jednotlivých strojoch: $x(1) = \text{diag}(A) + t$,
- 2 zostrojíme vzostupný orbit $x(1), x(2), \dots, x(p)$ dĺžky p rovnej zadanému počtu etáp, podľa vzťahu $x(r+1) = A \otimes x(r)$, pre $r = 1, 2, \dots, p - 1$, pričom uchováme informáciu, pre aké j vznikla hodnota $x_i(r+1)$ z hodnoty $x_j(r)$, pre $i = 1, 2, \dots, n$ (ak $x_i(r+1)$ a $x_j(r)$ sú kritické stavy, tak sú kriticky spojené),
- 3 položíme $y(p) = x(p)$ a zostrojíme zostupný orbit $y(p), \dots, y(2), y(1)$ dĺžky p podľa vzťahu $y(r) = A' \otimes' y(r+1)$, pre $r = p - 1, \dots, 2, 1$,
- 4 porovnáme časy $x_i(r)$ a $y_i(r)$ pre $i = 1, 2, \dots, n$ v danej etape, a ak sa rovnajú, vyznačíme vo vzostupnom orbite tento kritický stav, postup opakujeme pre etapy $r = 1, 2, \dots, p$,
- 5 vo vzostupnom orbite spojíme úsečkou tie dva kritické stavy v dvoch po sebe nasledujúcich etapách, ktoré sú kriticky spojené.

Kritický diagram

$$x(r) : \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 3 \\ 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 14 \\ 10 \\ 11 \\ 12 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 20 \\ 16 \\ 18 \\ 18 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 26 \\ 22 \\ 24 \\ 24 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 32 \\ 28 \\ 30 \\ 30 \end{pmatrix}$$

Kritický diagram

$$x(r) : \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 3 \\ 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 14 \\ 10 \\ 11 \\ 12 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 20 \\ 16 \\ 18 \\ 18 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 26 \\ 22 \\ 24 \\ 24 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 32 \\ 28 \\ 30 \\ 30 \end{pmatrix}$$

Kritický diagram

$$x(r) : \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 3 \\ 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 14 \\ 10 \\ 11 \\ 12 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 20 \\ 16 \\ 18 \\ 18 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 26 \\ 22 \\ 24 \\ 24 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 32 \\ 28 \\ 30 \\ 30 \end{pmatrix}$$

Kritický diagram

$$x(r) : \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 3 \\ 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 14 \\ 10 \\ 11 \\ 12 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 20 \\ 16 \\ 18 \\ 18 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 26 \\ 22 \\ 24 \\ 24 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 32 \\ 28 \\ 30 \\ 30 \end{pmatrix}$$

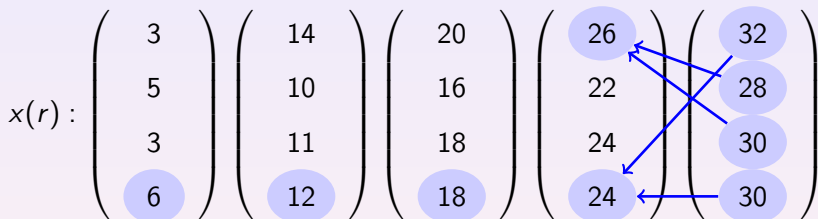
Kritický diagram

$$x(r) : \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 3 \\ 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 14 \\ 10 \\ 11 \\ 12 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 20 \\ 16 \\ 18 \\ 18 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 26 \\ 22 \\ 24 \\ 24 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 32 \\ 28 \\ 30 \\ 30 \end{pmatrix}$$

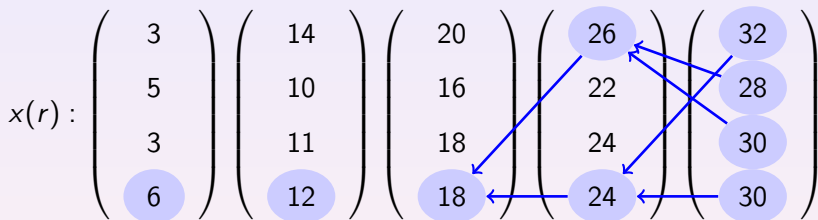
Kritický diagram

$$x(r) : \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 3 \\ 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 14 \\ 10 \\ 11 \\ 12 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 20 \\ 16 \\ 18 \\ 18 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 26 \\ 22 \\ 24 \\ 24 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 32 \\ 28 \\ 30 \\ 30 \end{pmatrix}$$

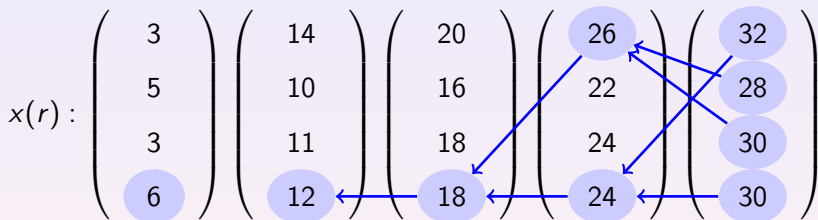
Kritický diagram



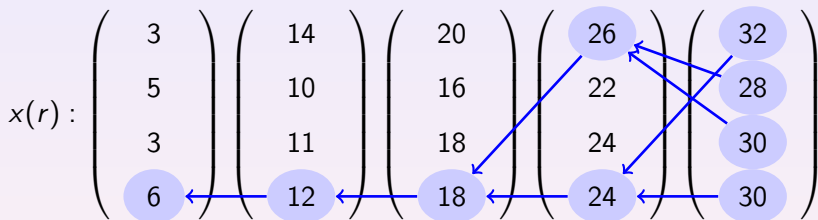
Kritický diagram



Kritický diagram



Kritický diagram



Konjugácia skalárov a matíc

Definícia

Nech $A = (a_{ij})$ je matica, kde $a_{ij} \in \mathbb{R} \cup \{-\infty, \infty\}$. Maticu $A' = (\bar{a}_{ij})$ nazývame **konjugovanou maticou** k matici A , ak pre $i, j = 1, 2, \dots, n$

$$\bar{a}_{ij} = \begin{cases} -a_{ji} & \text{pre } a_{ji} \in \mathbb{R} \\ \varepsilon & \text{pre } a_{ji} = \varepsilon' \\ \varepsilon' & \text{pre } a_{ji} = \varepsilon \end{cases}$$

Operáciu $'$ nazývame **konjugáciou**.

Poznámka: Skalár možno považovať za maticu typu 1×1 .

Príklad: $3' = -3$

Konjugácia matic - Príklad

Príklad:

$$\textcircled{1} (2, -3, 1)' = (-2, 3, -1)^T$$

$$\textcircled{2} \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ \varepsilon & 0 \\ 1 & \varepsilon' \end{pmatrix}' = \begin{pmatrix} -3 & \varepsilon' & -1 \\ 2 & 0 & \varepsilon \end{pmatrix}$$

Vlastnosti konjugácie - súčet skalárov

Veta (Konjugácia súčtu skalárov)

Nech $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R} \cup \{-\infty, \infty\}$. Potom platí

$$\textcircled{1} \quad \left[\sum_j^\oplus \lambda_j \right]' = \sum_j^{\oplus'} \lambda_j',$$

$$\textcircled{2} \quad \left[\sum_j^{\oplus'} \lambda_j \right]' = \sum_j^\oplus \lambda_j'.$$

Príklad:

- $\lambda_1 = 2, \lambda_2 = -3, \lambda_3 = 4$

$$\textcircled{1} \quad \left[\sum_j^\oplus \lambda_j \right]' = -4 = \sum_j^{\oplus'} \lambda_j'$$

$$\textcircled{2} \quad \left[\sum_j^{\oplus'} \lambda_j \right]' = 3 = \sum_j^\oplus \lambda_j'$$

Vlastnosti konjugácie - súčet matíc

Veta

Nech $\lambda \in \mathbb{R}$. Nech $x \in F(m, 1)$. Potom platí

- 1 $\lambda' \otimes \lambda = 0$,
- 2 $|\lambda| = \lambda \oplus \lambda'$,
- 3 $x' \otimes x = 0$.

Veta (Konjugácia súčtu matíc)

Nech $A = (a_{ij})$, $B = (b_{ij})$ sú matice, kde $a_{ij}, b_{ij} \in \mathbb{R} \cup \{-\infty, \infty\}$.
Potom platí

- 1 $(A \oplus B)' = A' \oplus' B'$,
- 2 $(A \oplus' B)' = A' \oplus B'$.

Vlastnosti konjugácie - súčin

Veta (Konjugácia súčinu skalárov)

Nech $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$. Potom platí

$$(\lambda \otimes \mu)' = \mu' \otimes' \lambda'$$

Veta (Konjugácia súčinu matíc)

Nech $A \in F(m, r)$, $B \in F(r, n)$. Potom platí

$$(A \otimes B)' = B' \otimes' A'$$

D: Nech $C = (c_{ij}) = A \otimes B$ a $C' = (c'_{ji})$

$$\left[\sum_k^{\oplus} a_{jk} \otimes b_{ki} \right]' = \sum_k^{\oplus'} (a_{jk} \otimes b_{ki})' = \sum_k^{\oplus'} b'_{ik} \otimes' a'_{kj}$$

Vlastnosti konjugácie - mocnina matice

Veta

Nech $A \in F(m, r)$, $B \in F(r, n)$, tak $A \otimes' B \in F(m, n)$.

Veta (Konjugácia mocniny matice)

Nech $A \in F(n, n)$. Potom platí

$$(A^k)' = (A')^{[k]}$$

D: veta o konjugácii súčinu matíc

$$(A \otimes B)' = B' \otimes' A'$$

Aplikácia - výrobná linka - Príklad

Príklad:

Majme výrobnú linku pozostávajúcu zo 4 strojov, ktorú sme predstavili v predošlých príkladoch. Nech A je matica prechodu daného DDS, resp. $y(5)$ časy ukončenia projektu

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 4 & \varepsilon & 8 \\ 2 & 5 & 2 & \varepsilon \\ 4 & 6 & 3 & 4 \\ \varepsilon & 3 & 0 & 6 \end{pmatrix} \quad y(5) = \begin{pmatrix} 32 \\ 28 \\ 30 \\ 30 \end{pmatrix}$$

Kedy najneskôr musíme spustiť výrobu na jednotlivých strojoch, aby sme dodržali časy $y(5)$ ukončenia projektu?

Aplikácia - výrobná linka - Príklad

$$y(1) = A' \otimes' (A' \otimes' (A' \otimes' (A' \otimes' y(5)))) =$$

Aplikácia - výrobná linka - Príklad

$$\begin{aligned}
 y(1) &= A' \otimes' (A' \otimes' (A' \otimes' (A' \otimes' y(5)))) = \\
 &= (A')^{[4]} \otimes' y(5) = (A^4)' \otimes' y(5) =
 \end{aligned}$$

Aplikácia - výrobná linka - Príklad

$$\begin{aligned}
 y(1) &= A' \otimes' (A' \otimes' (A' \otimes' (A' \otimes' y(5)))) = \\
 &= (A')^{[4]} \otimes' y(5) = (A^4)' \otimes' y(5) = \\
 &= \begin{pmatrix} 19 & 23 & 20 & 26 \\ 17 & 20 & 17 & 22 \\ 18 & 21 & 18 & 24 \\ 17 & 21 & 18 & 24 \end{pmatrix}' \otimes' \begin{pmatrix} 32 \\ 28 \\ 30 \\ 30 \end{pmatrix} =
 \end{aligned}$$

Aplikácia - výrobná linka - Príklad

$$y(1) = A' \otimes' (A' \otimes' (A' \otimes' (A' \otimes' y(5)))) =$$

$$= (A')^{[4]} \otimes' y(5) = (A^4)' \otimes' y(5) =$$

$$= \begin{pmatrix} 19 & 23 & 20 & 26 \\ 17 & 20 & 17 & 22 \\ 18 & 21 & 18 & 24 \\ 17 & 21 & 18 & 24 \end{pmatrix}' \otimes' \begin{pmatrix} 32 \\ 28 \\ 30 \\ 30 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} -19 & -17 & -18 & -17 \\ -23 & -20 & -21 & -21 \\ -20 & -17 & -18 & -18 \\ -26 & -22 & -24 & -24 \end{pmatrix} \otimes' \begin{pmatrix} 32 \\ 28 \\ 30 \\ 30 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 11 \\ 8 \\ 11 \\ 6 \end{pmatrix}$$

Aplikácia - výrobná linka - Príklad

$$y(1) = A' \otimes' (A' \otimes' (A' \otimes' (A' \otimes' y(5)))) =$$

$$= (A')^{[4]} \otimes' y(5) = (A^4)' \otimes' y(5) =$$

$$= \begin{pmatrix} 19 & 23 & 20 & 26 \\ 17 & 20 & 17 & 22 \\ 18 & 21 & 18 & 24 \\ 17 & 21 & 18 & 24 \end{pmatrix}' \otimes' \begin{pmatrix} 32 \\ 28 \\ 30 \\ 30 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} -19 & -17 & -18 & -17 \\ -23 & -20 & -21 & -21 \\ -20 & -17 & -18 & -18 \\ -26 & -22 & -24 & -24 \end{pmatrix} \otimes' \begin{pmatrix} 32 \\ 28 \\ 30 \\ 30 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 11 \\ 8 \\ 11 \\ 6 \end{pmatrix}$$

$$t = y(1) - \text{diag}(A) = (8, 3, 8, 0)^T$$

Minimax algebra

Definícia

Pojmom **minimax algebra** budeme označovať výpočty na množine $\mathbb{R} \cup \{-\infty, \infty\}$ s pozitím operácií z max-plus aj min-plus algebry, pričom definujeme

$$\begin{aligned}\varepsilon \otimes \varepsilon' &= \varepsilon' \otimes \varepsilon = \varepsilon \\ \varepsilon \otimes' \varepsilon' &= \varepsilon' \otimes' \varepsilon = \varepsilon'\end{aligned}$$

Poznámka:

Ak $x(1)$ je konečný a $A \in F(n, n)$, tak je celý $(p + 1)$ - stavový vzostupný orbit konečný. Keďže platí aj duálne tvrdenie je aj celý zostupný orbit konečný. Teda s problémom $\varepsilon \otimes \varepsilon'$, resp. ostatnými dodatočne definovanými operáciami sa nebudeme stretávať.

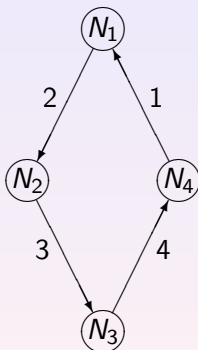
Model dopravného systému - popis

Popis systému:

Majme kruhový dopravný systém v meste, ktorý spája štyri mestské časti N_1 , N_2 , N_3 a N_4 s nasledujúcimi spojmi:

- z mestskej časti N_1 ide spoj do N_2 a presun trvá 2 č.j.
- z mestskej časti N_2 ide spoj do N_3 a presun trvá 3 č.j.
- z mestskej časti N_3 ide spoj do N_4 a presun trvá 4 č.j.
- z mestskej časti N_4 ide spoj do N_1 a presun trvá 1 č.j.

Model dopravného systému - ilustrácia



Matica dopravného systému

Definícia

Maticou dopravného systému s n spojmi nazývame štvorcovú maticu $D = (d_{ij})$ rádu n , v ktorej každý prvok d_{ij} je buď konečné reálne číslo, ktoré reprezentuje čas prepravy z dopravného uzla j do dopravného uzla i alebo číslo rovné $\varepsilon' = \infty$, ak z dopravného uzla j do dopravného uzla i priamy spoj nepremáva.

Dopravný systém predstavený v príklade má maticu

$$D = \begin{pmatrix} \varepsilon' & \varepsilon' & \varepsilon' & 1 \\ 2 & \varepsilon' & \varepsilon' & \varepsilon' \\ \varepsilon' & 3 & \varepsilon' & \varepsilon' \\ \varepsilon' & \varepsilon' & 4 & \varepsilon' \end{pmatrix}$$

Formulácia problému

Formulácia

Predpokladajme, že autobusy sa vydajú na cestu v časoch u_1 , u_2 , u_3 a u_4 . Aké najskoršie môžu byť časy v_1 , v_2 , v_3 a v_4 , kedy môžeme nastúpiť na autobus v každej mestskej časti?

Riešenie

Možnosti výberu spoja:

- spoj vychádza z danej mestskej časti
- spoj došiel z predchádzajúcej mestskej časti

Analýza problému

Kedy môžeme nastúpiť na autobus v mestskej časti $N1$?

$$\begin{aligned}
 v_1 &= \min\{u_1, \min\{d_{11} + v_1, d_{12} + v_2, d_{13} + v_3, d_{14} + v_4\}\} = \\
 &= \min\{u_1, d_{14} + v_4\} \\
 &= \min\{u_1, 1 + v_4\}
 \end{aligned}$$

- $d_{14} = 1$ reprezentuje trvanie trasy z $N4$ do $N1$
- v_4 čas kedy je možné nastúpiť najskôr v $N4$

$$v_i = \min\{u_i, \min_j\{d_{ij} + v_j\}\}$$

Formálny zápis v min-plus algebre

Popis dopravného systému v klasickej algebre:

$$v_i = \min\{u_i, \min_j\{d_{ij} + v_j\}\}$$

Popis dopravného systému v min-plus algebre:

$$v_i = u_i \oplus' \sum_j^{\oplus'} d_{ij} \otimes' v_j$$

Maticový zápis: $v = u \oplus' D \otimes' v$

Riešenie dopravného problému

$$v = u \oplus' D \otimes' v$$

Opakovanou aplikáciou pravej strany rovnice dostávame

$$\begin{aligned} v &= u \oplus' D \otimes' (u \oplus' D \otimes' v) = \\ &= u \oplus' D \otimes' u \oplus' D^{[2]} \otimes' v = \\ &= \dots = \\ &= u \oplus' D \otimes' u \oplus' D^{[2]} \otimes' u \oplus' D^{[3]} \otimes' u \oplus' \dots \end{aligned}$$

Riešenie dopravného problému

Príklad:

Pre dopravný systém daný maticou D a vektorom štartovacích časov $u = (9, 0, 2, \varepsilon')^T$ vypočítajte $D \otimes' u$. Aká je interpretácia?

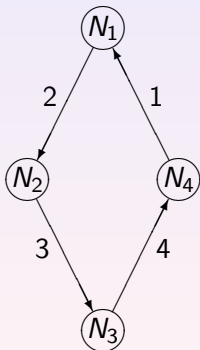
$$D \otimes' u = \begin{pmatrix} \varepsilon' & \varepsilon' & \varepsilon' & 1 \\ 2 & \varepsilon' & \varepsilon' & \varepsilon' \\ \varepsilon' & 3 & \varepsilon' & \varepsilon' \\ \varepsilon' & \varepsilon' & 4 & \varepsilon' \end{pmatrix} \otimes' \begin{pmatrix} 9 \\ 0 \\ 2 \\ \varepsilon' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \varepsilon' \\ 11 \\ 3 \\ 6 \end{pmatrix}$$

Úloha dosiahnuteľnosti dopravného spojenia

Riešenie dopravného problému

$$u = (9, 0, 2, \varepsilon')^T$$

$$D \otimes' u = (\varepsilon', 11, 3, 6)^T$$



Riešenie dopravného problému

$$v = u \oplus' D \otimes' u \oplus' D^{[2]} \otimes' u \oplus' D^{[3]} \otimes' u \oplus' \dots$$

Interpretácia:

- $u \dots$ spoj vychádza z danej mestskej časti
- $D \otimes' u \dots$ spoj došiel po absolvovaní jednej trasy
- $D^{[2]} \otimes' u \dots$ spoj došiel po absolvovaní dvoch trás
- \dots

V našom príklade so 4 mestskými časťami, čakáme na spoj, ktorý

- vychádza z danej mestskej časti alebo
- došiel po absolvovaní jednej alebo dvoch alebo troch trás

Riešenie dopravného problému

Vo všeobecnosti s n mestskými časťami, čakáme na spoj, ktorý

- vychádza z danej mestskej časti alebo
- došiel po absolvovaní jednej až $n - 1$ trás

$$v = u \oplus' D \otimes' u \oplus' D^{[2]} \otimes' u \oplus' D^{[3]} \otimes' u \oplus' \dots \oplus' D^{[n-1]} \otimes' u$$

Problém dopravného spojenia - Príklad

Príklad:

Majme dopravný systém v meste, ktorý sme predstavili v predošlých príkladoch. Nech D je matica systému

$$D = \begin{pmatrix} \varepsilon' & \varepsilon' & \varepsilon' & 1 \\ 2 & \varepsilon' & \varepsilon' & \varepsilon' \\ \varepsilon' & 3 & \varepsilon' & \varepsilon' \\ \varepsilon' & \varepsilon' & 4 & \varepsilon' \end{pmatrix}$$

Predpokladajme, že autobusy štartujú z jednotlivých mestských častí nasledovne

- z mestskej časti N_1 v čase 9
- z mestskej časti N_2 v čase 0
- z mestskej časti N_3 v čase 2
- z mestskej časti N_4 neide žiaden autobus

Problém dopravného spojenia - Príklad

Úloha

Aké najskoršie môžu byť časy v_1 , v_2 , v_3 a v_4 , kedy môžeme nastúpiť na autobus v každej mestskej časti?

Riešenie: $v = (E' \oplus' D)^{[n-1]} \otimes' u$

$$v = (E' \oplus' D)^{[3]} \otimes' u =$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & \varepsilon' & \varepsilon' & 1 \\ 2 & 0 & \varepsilon' & \varepsilon' \\ \varepsilon' & 3 & 0 & \varepsilon' \\ \varepsilon' & \varepsilon' & 4 & 0 \end{pmatrix}^{[3]} \otimes' \begin{pmatrix} 9 \\ 0 \\ 2 \\ \varepsilon' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 8 & 5 & 1 \\ 2 & 0 & 7 & 3 \\ 5 & 3 & 0 & 6 \\ 9 & 7 & 4 & 0 \end{pmatrix} \otimes' \begin{pmatrix} 9 \\ 0 \\ 2 \\ \varepsilon' \end{pmatrix} =$$

$$= (7, 0, 2, 6)^T$$

Ďakujem za pozornosť.